

新能源汽车电机驱动控制技术的应用研究

李 东

上海锋升商务咨询有限公司温州分公司 浙江 温州 325000

【摘 要】汽车行业的发展突飞猛进,对石油资源的需求较大,必然会造成严重的环境污染问题,因此积极研发和生存新能源汽车已成为各个国家的重要目标之一。新能源汽车生产的过程离不开技术方面的支持,尤其是汽车的驱动方式,这属于新能源汽车的核心技术,关系到汽车的安全性、稳定性以及续航能力和使用价值。因此,需要重视电机驱动技术的深入研究,进一步加深对该技术的掌握,并合理地应用,从而使新能源汽车的推广更加顺利,市场份额更加提升。

【关键词】新能源汽车:汽车电机:电机驱动控制技术

引言

新能源汽车是基于蓄电池、驱动电机及相关控制系统构建的新型驱动体系,通过将电能转化为机械能的方式实现对汽车的驱动控制。汽车运行期间不会如传统燃油汽车一般产生大量的尾气污染,对于改善国内能源结构和生态环境具有积极意义。永磁同步电机以其高效率、重量轻、体积小、可靠性高等特性,成为当前新能源汽车领域所应用的主要电机类型,为确保驱动电机在新能源汽车中的可靠应用,相关单位需要针对汽车运行需求对电机的性能参数进行研究,从而推出能够有效改善新能源汽车性能的驱动电机。

1.新能源汽车驱动电机性能

1.1.电机效率特性

为提升新能源汽车的经济性,生产单位需要强化对取得电机效率特性的研究,从效率性能优化角度对取得电机的结构参数进行调整。为为满足新能源汽车运行需求,驱动电机的效率特性不仅需要效率值高,也需要高效率的区间范围较大,确保汽车各类工况下的运行效率均维持在较高水平。"十二五"相关规划标准中要求,电机驱动系统高效区>75%,且最高效率>94%,高效区具有80%以上效率。

1.2.部分负荷特性

在驱动电机部分负荷特性调整时,生产单位可以在 维持电机稳定外特性的基础上,从转子永磁体槽轮廓、 定子槽型、永磁铁等角度入手对电机性能进行优化,实 现对转矩波纹、齿槽转矩、气隙磁密、高次谐波含量等 指标参数的优化调节。转矩波纹的形成与谐波电流及电 动势有关,在定子反电势和绕组电流与理想正弦波相互 贴近时,输出的转矩波纹较低。气隙磁密的形成与永磁 体有关,由于大量谐波存在于气隙磁场中,导致其并非 理想状态下的正弦曲线,大量谐波的存在导致气隙磁密 的幅值有所降低,抬升铁损,导致电机效率受到影响。 为了实现对转矩波纹及气隙磁密的有效控制,生产单位 应针对电机结构进行优化改进,通过改善气隙磁密正弦 分布状态的方式控制其波形,并降低波纹。

1.3.温升特性

温升特性是电机稳态性能中的重要参数, 如果新能 源汽车运行期间的电机温升达到材料温度限界,则电机 的峰值功率与峰值转矩将有所减少,对于电机的过载性 能造成负面影响。电机本体温度长时间维持在较高水平 将对最大去磁工作点造成影响,导致电机寿命受到影响 [1]。为了满足新能源汽车在爬坡、加速时的过载运行需 求, 生产单位需要重视对电机温升特性的研究, 将其温 升参数维持在可靠范围内,即冷却系统散热量与电机发 热量维持在稳定状态。一般而言, 电机的稳态温升数值 需要避免超出温升限度,具体数值标准需要结合电机绝 缘材料的耐热参数进行确定,现有的绝缘结构耐热等级 主要具有 A、E、B、F、H 五种类型,为满足安装于狭窄 空间驱动电机的温升特性需求,生产单位应可能选择耐 热等级较高的绝缘结构,即F或H级别的结构。生产单 位需要在温升特性这一稳态性能研究时同步推进配套 冷却系统的研究,通过测试不同冷却方式散热效果的方 法选取适宜的绝缘结构与冷却散热系统,从而将电机的 温升特性控制在可靠范围内。



图 1 驱动电机图



1.4.转矩阶跃动态响应特性

纯电动轿车在起步及制动过程中,电机会进入转矩动态响应。整车控制器对电机控制器发出阶跃转矩指令,起步过程对应从零到额定扭矩,而从电动状态下的额定扭矩到发电状态额定扭矩对应于制动过程,这两个过程中的电机扭矩经过控制达到目标扭矩值。通常以驱动电机在额定转速下,转矩从零变化到额定扭矩的动态响应时间作为转矩动态响应的指标。由电机控制原理可知,通过调控定子侧电流可以对转矩加以控制,因此,转矩动态响应时间会受控制精度的影响。响应时间体现为转矩的延迟,一定程度上会影响到整车动力性能[2]。通过电机试验来给出在某一转速下的转矩阶跃响应时间。由试验电机得出在 1000r/min 下的转矩响应曲线可知,转矩动态响应时间可以控制在 500ms 以下,转矩响应可以满足整车要求。

2.新能源汽车电机驱动控制技术的应用

2.1.电机驱动控制器

永磁同步电机连接正旋电流(相位差为120°时实 现),此时就会有旋转磁场在气隙中形成,控制和实现 永磁同步磁场的主要部分是正旋磁场和转子磁场的矢 量。稀土材料在永磁同步电机中,是形成转子磁场的主 要部分,其会产生一定的正旋长度,在气隙中反映出来, 同时其在转子位置处于固定状态。转子轴以及同步轴的 坐标系在矢量控制中处于相同位置,分别用 d-q表示两 个坐标系。同步旋转是由驱动转子来实现的, 主要实现 方法如下:转子在磁场中的旋转由旋转磁场引导,使转 子与旋转磁场的旋转同步[3]。随着负载的变化,定子以 及定子电枢磁势角发生变化。为了实现解耦控制的目的, 其角度需要与电机夹角以及无补偿组电机夹角呈相同 角度。在转子磁场中,为了实现矢量控制的定向,需要 对其进行解耦控制,且对相关位置信息进行了解,从而 实现对电子绕组电流的集中控制,使定子正交磁场和转 子正交磁场得到改善。



图 2 永磁同步电机

2.2.驱动控制技术

通过对新能源汽车的分析得知, 电机驱动控制技术 是重要基础,想要使其性能得到进一步发挥,需要合理 地选择机械设备。在电机选型的过程中应坚持以下几个 原则: 首先,选择具有较高性能、处于改革创新领域的 机械设备以及重量低、体积小的设备,从而促进发展方 向的高端化。关于新能源汽车的零部件尤其是关键部件, 需要紧随时代发展的轨道,结合相关指标要求,提高其 应用的性能,进一步减少机械设备的重点和体积,从而 扩充其他设备的应用空间。其次,对速度效率进行提升, 尤其是高速范围内的速率。在新能源生产的过程中,需 要保证其动力充足,只有这样才能够提高新能源汽车的 稳定性, 使其适应各种路况, 从而丰富新能源汽车的驾 驶模式, 使其在各种生活场景中随意切换。再次, 新能 源汽车污染较小,存在一部分电力污染,更多的是电磁 运行的过程中产生较大的辐射。在应用的过程中应避免 这一现象的发生,在生产过程中依据相关要求,将电机 电磁辐射控制在合理的范围内[4]。最后,坚持成本控制 的原则。在生产的过程中需要在保证质量的基础上选择 物美价廉的产品。在新能源汽车中, 电机是核心构件, 合理的选择能够实现汽车成本的有效控制,从而提高新 能源汽车的发展和推广效果。

3.结束语

总之,永磁同步电机以其高效率、重量轻、体积小、可靠性高等特性,成为当前新能源汽车领域所应用的主要电机类型,为确保驱动电机在新能源汽车中的可靠应用,相关单位需要针对汽车运行需求对电机的性能参数进行研究,从而推出能够有效改善新能源汽车性能的驱动电机。

【参考文献】

[1]范琳琳,李广林,王斌,赵凯,柳振方,胡志远,张保磊. 新能源汽车用驱动电机性能测试设计与研究[J].微特电机,2022,50(11):33-36.

[2]张显东,王妍,柳超,袁博,张启东,张鑫.新能源汽车驱动电机用无取向硅钢开发及应用研究现状[J].汽车工艺与材料,2022,(09):9-14.

[3]任晓勇.新能源汽车与电机驱动控制技术[J].自动 化应用,2022,(05):95-97.

[4]袁博.碳中和目标下新能源汽车技术发展趋势[J]. 汽车文摘,2022,(05):57-62.