

高级力学和眼科：我们到了吗？

Sheik S¹ and Manipal R²

1. KYDSC 信托基金，管理与科学研究所，北马哈拉施特拉大学，Bhusawal, M. S, 印度
2. G. H. Rasoni 管理学院计算机系，Jalgaon, M. S, 印度

摘要：它将适用于具有共同因素超人工智能（UAI）的所有技术领域，具有以任何方式将我们的文明从0型文明提升到1型文明的消失和出现能力，并将成为与之竞争的第一步外星人技术，如果存在（仅假设）。我们想将术语虚拟人形机器人（VHR）定义为“它是具有 UAI 的人形机器人，并且能够通过任何内部（人形自我控制）或外部（人控）模式激活机制从物理转换为虚拟”。毫无疑问，虚拟人形机器人（VHRs）是人工智能的终极水平，它改变了世界和人类技术的场景，VHR 是未来技术，它将使用来自太阳（或太空）、物联网（IoT）的能量具有 RFID USN、大数据和自学习和自愈机制。现在，我们想在这个简短的交流中通过对创造术语 VHR 的初始建模来生成您眼前的未来乌托邦。

关键词：人形机器人；仿生大脑；UAI；虚拟人形机器人；机器人传送

Advanced mechanics and ophthalmology: Are we there yet?

Sheik S¹ and Manipal R²

1. KYDSC Trust' s, Institute of Management and Science, North Maharashtra University, Bhusawal, M.S, India
2. Department of Computers, G. H. Rasoni Institute of Management, Jalgaon, M.S, India

Abstract: It would be applicable in all domains of technology with common factor Ultra Artificial Intelligence (UAI) with disappear and appear ability by any means which boost to our civilization from Type-0 to type-1 civilization at least and would be first step to compete with Aliens technology, if exist (hypothesis only). We would like to define term Virtual Humanoid Robotics (VHR) as “it’s Humanoid Robotics with UAI and has ability to transform from Physical to Virtual by any Internal (Humanoid Self-Control) or External (Human- Control) mode activation mechanism”. We have no doubt to state Virtual Humanoid Robots (VHRs) are the ultimate level of Artificial Intelligence which change the scenario of world and human technologies, VHR is future technology which will use energy from Sun (or Space), Internet of Things (IoT) with RFID USN, Bigdata and Self-learning and healing mechanism. Now we would like to generate future utopia front of your eyes with initial modeling to coined term VHR in this short communication.

Keywords: Humanoid robotics; Bionic brain; UAI; Virtual humanoid robotics; Robotics teleportation

对 VHR 建模

VHR-基础工程模型

我们在第一个模型“VHR 基础工程”中描述了我们需要将人形的基础工程方面扩展到虚拟人形机器人领域^[1, 2]。因此模型分为两个宽的腔室作为人形腔室和赋予虚拟能力的虚拟化腔室。正如我们可以从成功构建人形机器人的模型中分析的那样，我们需要先进的人形机器人硬件，它与仿生脑相连，类似于以 UAI 形式模拟的人脑，进一步级联到先进的人形机器人操作系统和通

信接口^[3]。在成功设计第一段后，成功的物理类人机器人可以构建，但可以构建到下一个级别，即将物理类人机器人转换为虚拟并从虚拟返回到物理，我们不需要修改硬件，但强烈需要扩展存在。因此，虚拟化室在模型中展示了这一点（图 1）。虚拟化室有两个功能块来设计高级物理到虚拟模式传输单元和光/投影/光学/传送接口工程^[4]。

物理到虚拟模式切换模型

我们的第二个目的模型“物理到虚拟模式切换”模

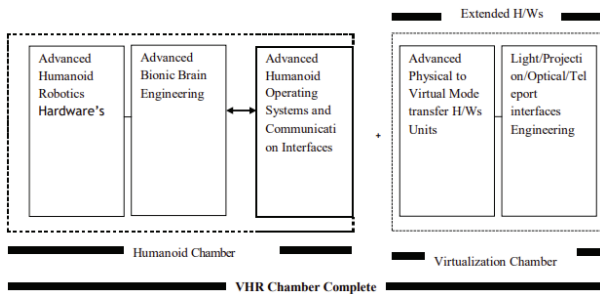


图1 VHR 基础工程模型

型是基本的 VHR 工程模型之一，换句话说可以说是对我们第一个模型的虚拟化室第二部分的扩展和详细讨论。它在模型图中清晰明了地表示概念，我们考虑了三种不同的可能模式，即 M1、M2 和 M3 随着技术进步和新的虚拟化方法在未来可能会增加^[5]。模式 M1 具有最高优先级来实现 VHR，其中人形硬件本身具有自我控制（内部控制）出现和消失的能力，这目前只是假设^[6-8]。第二种模式 M2 具有可能的第二优先级传送和数个高级大学和机构学者在此模式 M2 上进行的大量研究（图 2）。最后一种模式 M3 是最简单的模式，但在虚拟化工程师使用虚拟和增强现实的情况下并不令人满意^[8]。

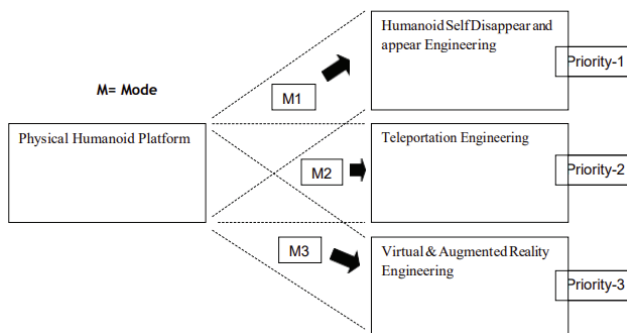


图2 物理到虚拟模式切换模型

资料来源：Md. Sadique Shaikh 教授

结论

我们已经讨论了两种模型，并在它们的帮助下尝试学习一种有前途和改变世界的未来技术虚拟人形机器人

技术，其中人形机器人不仅在不久的将来看起来像人类，而且还具有阿凡达本身的能力。这将非常有助于虚拟地在深空、恒星和行星上发送人形机器人，以通过隐形传态或内部人形机器人机制密切了解宇宙。VHR 也是人工智能的终极水平，因此可能会将地球上的人类种族从 0 型文明转变为 1 型文明，正如科幻电影所示。

参考文献：

- [1]Shaikh MS (2013) Analysis and modeling of Strong A.I to engineer BIONIC brain for humanoid robotics application. American Journal of Embedded System and Applications 1: 27-36.
- [2]Shaikh MS (2017) Ultra Artificial Intelligence (UAI): Redefining AI fir New Research Dimension. Adv Robot Autom 6: 1-3.
- [3]Shaikh MS (2017) Fundamental Engineering for Brain-Computer Interfacing (BCI): Initiative for Neuron-Command Operating Devices. Computational Biology and Bioinformatics 5: 50-56.
- [4]Shaikh MS (2018) Defining ultra-artificial intelligence (UAI) implementation using bionic (biological-like-electronics) brain engineering insight. MOJ App Bio Biomech 2:127-128.
- [5]Shaikh MS (2018) Artificial Intelligence Engineering for Cyborg Technology Implementation. Robot Autom Eng J 3: 1-3.
- [6]Shaikh MS (2018) Engineering Insight for Humanoid Robotics Emotions and Violence. Robot Autom Eng J 3: 1-8.
- [7]Shaikh MS (2018) Defining Cyborg Intelligence for Medical and Super-Human Domains. Trends in Technical & Scientific Research 2: 1-2.
- [8]Shaikh MS (2018) Ultra artificial intelligence (UAI) engineering for robotics violence control, detect and corrective measures. Int Rob Auto J 4: 242-243.