

基于现代学徒制的高职业工业机器人技术专业教学改革路径

李 畔

(沈阳职业技术学院, 辽宁 沈阳 110045)

摘要: 在建设制造强国的战略背景下, 加快现代化工业、智慧工业建设, 成为企业转型发展的重点, 社会急需一批掌握工业机器人技术专业技能的应用型、技能型人才。通过推动现代学徒制与工业机器人技术专业教学融合, 学校可加强与社会、地区企业的联系, 了解现代化人才培养标准, 全面提高学生技术、技能水平, 使其能够适应、达到现代工业发展要求, 提高专业教学的实用性, 增强高职专业教育的办学特点。基于此, 本文分析工业机器人技术、现代学徒制特点, 结合专业教学现状, 提出教学改革路径。

关键词: 现代学徒制; 高职; 工业机器人技术; 改革路径

在大数据、云计算、数字技术融合发展的时代下, 我国工业生产规模不断壮大, 工业企业、行业对现代化人才需求不断增加, 对工业机器运行维护、营销售后、装配改造方面的专业人才提出了新要求。在现代装备制造企业的发展中, 工业机器人的使用, 将为行业、产业转型发展提供助力。通过引入现代学徒制, 高职院校可加强与企业的联系, 重点围绕专业基础、专业技能开展教学, 让学生在校内、企业内参与实践, 了解工业机器人的相关技术。由于工业机器人技术对专业人员的技术管理能力要求较高, 若不能创造良好的实践环境条件, 学生很难接触工业机器人产品的相关问题, 容易在今后就业中遇到困难。因此, 学校可结合工业机器人技术专业特点, 引企入校, 联合企业师傅开展专业、实践教学, 让学生提前了解各种问题, 锻炼其技术操作、问题解决和综合实践能力。

一、基于现代学徒制的高职业工业机器人技术概述

在现代化、自动化工业发展趋势下, 诸多高职院校设置了工业机器人技术专业, 旨在促进现代工业转型发展, 加快国家制造强国目标实现。在现代学徒制下, 此专业要求学生具备专业基础能力、实践能力, 顺畅地掌握工业机器人技术, 并在实践中跟随师傅学习, 解决一系列问题。从工业机器人技术特点看, 由于需要依赖一系列的管理技术, 学生需要全面地了解机器人产品的研发、处理过程, 学会解决各个环节中遇到的问题。但是, 由于学生成长期处在校内学习环境, 很难真正接触实践类项目, 或无法接触最新的实训内容, 这就给学生专业、就业发展带来了一定困难。对此, 学校可发挥现代学徒制育人优势, 联合企业完善专业实践教学机制, 共同建设校内外实训场地, 让学生参与机器人技术实训项目, 在师傅的带领下发现问题、解决问题, 真正提升专业学生的技术水平。

二、现代学徒制培养模式的优势

与传统学徒制相比, 现代学徒制围绕学校、企业两个主体, 要求校企双方以建立合作、协同育人机制为前提, 以校企设计课程内容为特点, 以企业导师带专业学生为主线, 形成工学交替、校企双元培养模式, 让学生拥有了学徒(企业)、学生(学校)

双重身份, 教师也具备了师傅的新角色。现代学徒制主要面向校内专业学生, 要求学生在完成校内课业任务的同时, 以学徒或员工身份进入企业环境, 在特定岗位接受企业导师的指导。由此, 现代学徒制教学模式能够实现专业学习、工作实践的融合, 学生可将专业理论、技术原理带入实际工作环境, 在一线技术岗位积累实战经验, 掌握工业机器人方面的专业技术和技能。

三、基于现代学徒制的高职业工业机器人技术专业教学现状

当前, 现代学徒制与工业机器人技术专业教学融合时间较短, 在人才培养、专业教学中尚存在一定不足。

(一) 校企共育管理制度有待完善

教育、管理制度是保障现代学徒制顺利实施的关键, 若不能建立起完善的规章制度, 很难发挥学徒制的教育特点和育人优势, 给技术管理带来挑战。但是, 受限于时间因素影响, 校企之间的教育管理制度尚有待完善, 企业资源、专业资源衔接不足, 影响了专业、实践教学水平, 以及学生学习兴趣。

(二) 专业课程内容有待优化

在开展工业机器人技术专业教学活动时, 教师多按照学校既定的教学进度, 结合个人经验去安排, 很难充分结合企业标准、学生需求。这样的情况下, 专业课程教学内容与企业技术标准衔接不足, 学生无法了解企业实际需求。同时, 在进入相关岗位后, 学生掌握的知识很难运用到机器人产品调试、维修中, 还需继续了解、学习企业的技术标准, 给企业发展带给一定负担。

(三) 专业教学质量有待提升

在现代学徒制的支持下, 学生学习的场所不再局限于课堂环境, 也可进入企业办公室、生产车间, 了解系统化的专业技术、参与岗位实践任务。但是, 由于尚未形成完善的考核机制, 学校很难评估学生在企业内学习、发展情况, 教师也不能根据学生专业进度开展教学活动。同时, 由于学校和企业的管理机制存在一定差异, 学校很难科学管理和监控学生表现。

(四) 校企联系有待加强

校企之间的联系程度, 影响着工业机器人专业教学水平。由于企业侧重学生实践能力部分, 对学生专业原理掌握情况缺乏重

视，若学校和企业不能建立起密切的关系，不能很好地融合理论和实践教学。这样的情况下，学生在进入企业后，直接在师傅的指导下操作，不能摸清所学理论与实践的联系，不利于专业教学发展。

四、基于现代学徒制的高职业工业机器人技术专业教学改革路径

(一) 全面加强制度建设，凸显实践育人特色

要想发挥现代学徒制对工业机器人技术专业教学的促进作用，学校和企业应重视规章制度建设，构建全方位、多角度的教育管理体系，形成标准化、规范化的实践教学体系，将实践教学的各个环节落到实处，避免因客观因素影响实践教学进程。首先，学校应在政府的支持下，联合企业、家长制定现代学徒制合作协议，明确校企双方培养方式、责任、义务、内容和过程，并邀请学生、家长共同签订，全面保证人才培养、人才输出的有效性。其次，校企应制定特色招生方案，实现招生即招工，引导学生们参与专业学习、企业实践，专门组建订单班、学徒班。在获得家长的同意后，学生可填报现代学徒班申请书。接下来，专业教师和企业专家审核学生的个人情况、入学成绩、档案信息，再通过面试考核，明确学徒班成员。最后，学校、企业、家长、教师和学生共同鉴定合作协议，明确各自的义务和责任，全面保障实践教学质量。

(二) 优化教学组织形式，对接校企课程标准

在现代学徒制的支持下，校企双方可梳理专业教学过程，调整教学活动组织形式。在第一学期，学生主要学习专业基础课程、公共类课程，在校内实训室内参与实训实践活动，也可进入企业了解工作环境、实践环境，学习企业文化；在第二个学期，学校重点组织学生参与专业基础教学活动，针对性地开展校内实训活动，邀请企业技术人员开展岗位、职业讲座，让学生们了解未来就业、工作方向；在第三个学期，校企可实施工学交替教学活动，上半个学期组织学生学习专业核心课程，开展电子实训活动，下半个学期组织学生进入企业，企业人员带领学生进入参与岗位实训，开展工业机器人装调、三维建模活动。在第四个学期，校企可设置专业课+专业实训的教学活动，由专业教师、企业师傅合理调整理论、实践教学比重，衔接专业课程与企业工作实践。在第五、六学期，校企可开展顶岗实习活动，鼓励学生转变个人学徒身份，成为准社会员工。其间，校企双方可组织机器人设计、制作大赛，引导学生进行创意、创新设计，强化其专业技能。这样，专业和企业教师可根据学生表现、潜能，将其推荐到合适的岗位。

(三) 深化校企共育机制，保障实践教学效果

首先，建立起校企实训基地。在企业实训条件的支持下，学生可跟随企业师傅学习软件操作、理论知识，也可接触到最新的机器人智能制造系统、仿真机器人工作平台，以小组合作的方式参与项目活动。这样，企业导师可将一线经验和理论衔接起来，帮助学生理解知识、提升实践技能。在校内实训环境中，学校可

借鉴企业的生产环境和条件，建设校内生产车间，组织学生将理论转化为实践作品，通过实践操作提升生产力，有效提升学生创新能力、实践能力。其次，建设专兼职融合的师资队伍。学校应定期组织专业教师进入企业一线，了解技术管理的发展现状，提升其业务素质、专业素质和实践能力，并邀请企业技术人员参与校内教师培训活动，提升其理论教学水平，促使其向双师型导师方向转化。通过建设专兼职融合的师资队伍，学校可将企业最新的原理、技术引入专业教学，满足现代工业发展需求。此外，专业教师应联合兼职教师探索实践教学新路径，创新实践教学项目和活动内容，采用线上线下混合教学的方式，联合开展专业实践教学活动，满足学生自主学习、实践需求。

(四) 注重教学质量监控，完善专业教学考核

首先，围绕现代学徒制协议，校企双方应加强学生管理工作。企业不仅要参与制定专业教学方案，还应安排技术精英参与教学监控、教学管理。也应专门构建教学质量监督机制，明确带徒师傅和专业教师的工作职责，制定安全管理处理办法、学徒实习管理制度、学徒考核制度、准员工考核制度。其次，在具体的考核量化过程中，应构建起多元化、科学化的专业教学评价体系，全面评估学生发展情况、实践情况、职业表现。为避免教学考核片面性，校企导师应兼顾过程性、终结性考核，详细制定考核指标。在主要考核组成上，划分日常表现、期中成绩、期末成绩三个部分。根据不同课程的课程性质，教师可灵活调整各部分占比。学在进入顶岗实习阶段后，主要由企业导师负责教学评价，根据学生项目完成情况、在岗表现、在岗指标进行考核，将职业晋升、工资提升与考核结果联系起来，激励学生完善不足，提升职业技能和素养。

五、结语

综上所述，实施现代学徒制，推动工业机器人技术专业教学改革，影响着我国现代化工业发展、专业教学水平、人才就业竞争力。因此，学校应根据我国人才培养要求、现代工业发展情况，加强与地方企业的联系，通过加强制度建设、优化教学组织形式、深化校企共育机制、注重教学监督和评价等方式，全方位促进专业教学和企业实践对接，为现代化工业发展输出技术技能型人才。

参考文献：

- [1] 孙青锋, 杨浩, 王亮. 现代学徒制视域下高职业工业机器人技术专业人才培养模式研究 [J]. 湖南工业职业技术学院学报, 2020, 20 (4) : 66-70.
- [2] 吕淳倩. 高职业工业机器人技术专业现代学徒制实践与探索 [J]. 湖北函授大学学报, 2018, 31 (17) : 130-131.
- [3] 张伟伟, 杨宏帅. 高职业工业机器人技术专业现代学徒制人才培养探索与展望 [J]. 发明与创新·职业教育, 2020 (4) : 146.
- [4] 徐淑英. 基于现代学徒制的高职业工业机器人技术专业教学体系的改革与实践 [J]. 信息系统工程, 2019 (8) : 163.